

Numéro :

Prénom et nom :

Note : / 20

I. (2 points)

On considère la fonction $f: x \mapsto e^{2-x^2}$ définie sur \mathbb{R} . Le but de l'exercice est de déterminer $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$.

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\underbrace{2-x^2}_X \right) = \dots \\ \lim_{X \rightarrow \dots} \dots = \dots \end{array} \right\} \text{ donc par limite d'une composée, } \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \dots .$$

II. (2 points)

On considère la fonction $f: x \mapsto e^{(e^x)}$ définie sur \mathbb{R} . Le but de l'exercice est de déterminer $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x)$.

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow -\infty} \underbrace{\dots}_X = \dots \\ \lim_{X \rightarrow \dots} \dots = \dots \end{array} \right\} \text{ donc par limite d'une composée, } \lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = \dots .$$

III. (7 points : 1°) 2 points ; 2°) 2 points 3°) 2 points + 1 point)

On considère la fonction $f: x \mapsto e^x - \frac{x^2}{2} - x$ définie sur \mathbb{R} .

1°) Calculer $f'(x)$ et $f''(x)$.

.....
-------	-------

2°) On rappelle l'inégalité suivante qui découle de la convexité de la fonction exponentielle sur \mathbb{R} :

$e^x \geq x + 1$ pour tout réel x .

À l'aide de cette inégalité, déterminer le sens de variation de f sur \mathbb{R} en rédigeant (pas de tableau de variations).

.....

.....

3°) Étudier la convexité de f . Répondre en faisant un tableau.

On note \mathcal{C} la courbe représentative de f dans le plan muni d'un repère (O, \vec{i}, \vec{j}) .

La courbe \mathcal{C} admet-elle un point d'inflexion ? Si oui, préciser ses coordonnées.

.....
.....

IV. (5 points : 3 points + 2 points)

Dans l'espace \mathcal{E} muni d'un repère $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, on donne les points $A(5; -2; 0)$ et $B(3; 3; 3)$.

On note également D et D' les droites définies par les systèmes d'équations paramétriques respectifs

$$\begin{cases} x = 4t + 2 \\ y = -7t + 1 \\ z = -2t - 3 \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R}) \text{ et } \begin{cases} x = -t' - 5 \\ y = 4t' + 2 \\ z = -2t' + 13 \end{cases} \quad (t' \in \mathbb{R}) \text{ ainsi que } P \text{ le plan d'équation } z = -2.$$

Compléter directement les phrases ci-dessous et détailler la démarche pour l'une des deux, au choix, sur la feuille annexe.

- Le point d'intersection E de la droite (AB) et du plan P a pour coordonnées
- Les droites D et D' se coupent au point F de coordonnées

Question bonus (1 point) :

Existe-t-il des points de D dont l'une des coordonnées est égale à 2023 et les deux autres coordonnées sont des entiers relatifs ? Si oui, donner leurs coordonnées.

.....

V. (4 points : 2 points + 2 points)

Dans le plan P muni d'un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) , on donne le point $A(-2; -1)$ ainsi que la droite D d'équation cartésienne $x + 2y - 5 = 0$. On fera un graphique sur la feuille annexe.

- Écrire sans justifier un système d'équations paramétriques de la droite Δ passant par A et perpendiculaire à D .
- Déterminer les coordonnées du point H projeté orthogonal de A sur D . Vérifier sur le graphique.

.....

Corrigé de l'interrogation écrite du 10-2-2023

I.

On considère la fonction $f: x \mapsto e^{2-x^2}$ définie sur \mathbb{R} . Le but de l'exercice est de déterminer $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$.

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\frac{2-x^2}{x} \right) = -\infty \\ \lim_{x \rightarrow -\infty} e^x = 0 \end{array} \right\} \text{ donc par limite d'une composée, } \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0.$$

On vérifie cette limite graphiquement en traçant la courbe représentative de f sur l'écran de la calculatrice. La courbe admet l'axe des abscisses pour asymptote horizontale en $+\infty$.

II.

On considère la fonction $f: x \mapsto e^{(e^x)}$ définie sur \mathbb{R} . Le but de l'exercice est de déterminer $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x)$.

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{e^x}{x} = 0 \\ \lim_{x \rightarrow 0} e^x = 1 \end{array} \right\} \text{ donc par limite d'une composée, } \lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = 1.$$

On vérifie cette limite graphiquement en traçant la courbe représentative de f sur l'écran de la calculatrice. La courbe admet la droite d'équation $y = 1$ pour asymptote horizontale en $-\infty$.

III.

On considère la fonction $f: x \mapsto e^x - \frac{x^2}{2} - x$ définie sur \mathbb{R} .

1°) Calculer $f'(x)$ et $f''(x)$.

$\forall x \in \mathbb{R} \quad f'(x) = e^x - x - 1$	$\forall x \in \mathbb{R} \quad f''(x) = e^x - 1$
--	---

2°) On rappelle l'inégalité suivante qui découle de la convexité de la fonction exponentielle sur \mathbb{R} :

$$e^x \geq x + 1 \text{ pour tout réel } x.$$

À l'aide de cette inégalité, déterminer le sens de variation de f sur \mathbb{R} en rédigeant (pas de tableau de variations).

$$\forall x \in \mathbb{R} \quad e^x \geq x + 1 \text{ donc } \forall x \in \mathbb{R} \quad e^x - x - 1 \geq 0 \text{ ce qui donne } \forall x \in \mathbb{R} \quad f'(x) \geq 0.$$

On en déduit que f est croissante sur \mathbb{R} .

On vérifie en traçant la courbe représentative de f sur l'écran de la calculatrice.

Complément :

$$f'(x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$$

f' s'annule donc en un seul réel : 0.

Comme f' est toujours positive et s'annule en un seul réel (donc en un nombre fini de valeurs), on en déduit que f est strictement croissante sur \mathbb{R} .

On pourrait éventuellement dresser le tableau de variations de f sur \mathbb{R} .

3°) Étudier la convexité de f . Répondre en faisant un tableau.

On étudie le signe de la dérivée seconde de f .

x	$-\infty$	0	$+\infty$
Signe de $f''(x)$	$-$	0	$+$
Convexité de f	concave		convexe

f est concave sur l'intervalle $]-\infty; 0]$.

f est convexe sur l'intervalle $[0; +\infty[$.

On note \mathcal{C} la courbe représentative de f dans le plan muni d'un repère (O, \vec{i}, \vec{j}) .

La courbe \mathcal{C} admet-elle un point d'inflexion ? Si oui, préciser ses coordonnées.

On a les conditions suivantes :

C_1 : f'' s'annule pour $x = 0$;

C_2 : f'' change de signe pour $x = 0$.

\mathcal{C} admet donc le point A d'abscisse 0 pour point d'inflexion.

L'ordonnée de A est égale à $f(0) = e^0 - \frac{0^2}{2} - 0 = 1$.

Le point A a donc pour coordonnées A(0;1).

On vérifie graphiquement ce résultat en traçant la courbe représentative de f sur l'écran de la calculatrice.

IV.

Dans l'espace \mathcal{E} muni d'un repère $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, on donne les points $A(5; -2; 0)$ et $B(3; 3; 3)$.

On note également D et D' les droites définies par les systèmes d'équations paramétriques respectifs

$$\begin{cases} x = 4t + 2 \\ y = -7t + 1 \\ z = -2t - 3 \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R}) \text{ et } \begin{cases} x = -t' - 5 \\ y = 4t' + 2 \\ z = -2t' + 13 \end{cases} \quad (t' \in \mathbb{R}) \text{ ainsi que } P \text{ le plan d'équation } z = -2.$$

Compléter directement les phrases ci-dessous et détailler la démarche pour l'une des deux, au choix, sur la feuille annexe.

- Le point d'intersection E de la droite (AB) et du plan P a pour coordonnées $\left(\frac{19}{3}; -\frac{16}{3}; -2\right)$.
- Les droites D et D' se coupent au point F de coordonnées $(-10; 22; 3)$.

- Calcul des coordonnées de E :

On commence par déterminer un système d'équations paramétriques de la droite (AB) .

Le vecteur \overline{AB} a pour coordonnées $(-2; 5; 3)$.

La droite (AB) admet pour système d'équations paramétriques
$$\begin{cases} x = 5 - 2\lambda \\ y = -2 + 5\lambda \\ z = 3\lambda \end{cases} \quad (\lambda \in \mathbb{R}).$$

Comme $E \in P$, on a $z_E = -2$.

Le paramètre λ du point E sur (AB) vérifie l'égalité $3\lambda = -2$ (1).

$$(1) \Leftrightarrow \lambda = -\frac{2}{3}$$

$$x_E = 5 - 2 \times \left(-\frac{2}{3}\right) = 5 + \frac{4}{3} = \frac{19}{3}$$

$$y_E = -2 + 5 \times \left(-\frac{2}{3}\right) = -2 - \frac{10}{3} = -\frac{16}{3}$$

E a donc pour coordonnées $\left(\frac{19}{3}; -\frac{16}{3}; -2\right)$.

Avec la calculatrice, on peut résoudre directement le système
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = -2 + 5t \\ z = 3t \\ z = -2 \end{cases}.$$

• Calcul des coordonnées de F :

Considérons le système (I)
$$\begin{cases} 4t + 2 = -t' - 5 & (1) \\ -7t + 1 = 4t' + 2 & (2) \\ -2t - 3 = -2t' + 13 & (3) \end{cases}$$
 d'inconnue $(t, t') \in \mathbb{R}^2$.

Il s'agit d'un système linéaire de 3 équations à 2 inconnues.

On peut éventuellement utiliser la calculatrice pour résoudre le système.

On peut même résoudre directement le système
$$\begin{cases} x = 4t + 2 \\ y = -7t + 1 \\ z = -2t - 3 \\ x = -t' - 5 \\ y = 4t' + 2 \\ z = -2t' + 13 \end{cases}$$
 à l'aide de la calculatrice.

Ce système est pléthorique en équations par rapport au nombre d'inconnues.

Méthode :

On prend le système formé par deux équations (sous-système).

On regarde ensuite si la troisième équation – celle qui n'a pas été prise dans le système – est vérifiée par les valeurs de t et t' .

On considère le système
$$\begin{cases} (1) \\ (2) \end{cases}$$
 (sous-système formé des équations (1) et (2)).

Il s'agit d'un système linéaire de deux équations à deux inconnues.

Il y a donc plusieurs façons de le résoudre : méthode par substitution, méthode par combinaisons, éventuellement méthode matricielle.

En général, la méthode par combinaisons est à privilégier mais ici, la méthode par substitution marche très bien.

$$(1) \Leftrightarrow t' = -4t - 7 \quad (1')$$

En remplaçant t' par $-4t - 7$ dans (2), on obtient $-7t + 1 = 4(-4t - 7) + 2$ qui donne $9t = -27$ soit $t = -3$.

$$(1') \text{ donne alors } t' = -4 \times (-3) - 7 = 5$$

On regarde si l'égalité (3) est vérifiée pour $t = -3$ et $t' = 5$.

On a $-2 \times (-3) - 3 = 3$ et $-2 \times 5 + 13 = 3$.

L'égalité (3) est donc vérifiée pour $t = -3$ et $t' = 5$.

On obtient donc un unique couple solution pour le système (I), ce qui permet d'affirmer que les droites D et D' sont sécantes en un point F.

Pour déterminer les coordonnées de F, on remplace t par -3 dans le système d'équations paramétriques de D ou t' par 5 dans le système paramétrique de D' .

$$\text{F} \begin{cases} x_F = 4 \times (-3) + 2 = -10 \\ y_F = -7 \times (-3) + 1 = 22 \\ z_F = -2 \times (-3) - 3 = 3 \end{cases}$$

Question bonus (1 point) :

Existe-t-il des points de D dont l'une des coordonnées est égale à 2023 et les deux autres coordonnées sont des entiers relatifs ? Si oui, donner leurs coordonnées.

- Cherchons s'il existe un point de D tel que l'abscisse soit égale à 2023 ; l'ordonnée et la cote soient des entiers relatifs.

Pour cela, on résout l'équation $4t + 2 = 2023$.

On obtient immédiatement $t = \frac{2021}{4}$.

En remplaçant dans les deux autres équations paramétriques de D , on obtient une ordonnée et une cote qui ne sont pas des entiers relatifs.

Il n'existe donc pas de point de D satisfaisant les conditions.

- Cherchons s'il existe un point de D tel que l'ordonnée soit égale à 2023 ; l'abscisse et la cote soient des entiers relatifs.

Pour cela, on résout l'équation $-7t + 1 = 2023$.

On obtient immédiatement $t = -\frac{2022}{7}$.

En remplaçant dans les deux autres équations paramétriques de D , on obtient une abscisse et une cote qui ne sont pas des entiers relatifs.

Il n'existe donc pas de point de D satisfaisant les conditions.

- Cherchons s'il existe un point de D tel que la cote soit égale à 2023 ; l'abscisse et l'ordonnée soient des entiers relatifs.

Pour cela, on résout l'équation $-2t - 3 = 2023$.

On obtient immédiatement $t = -1013$.

En remplaçant dans les deux autres équations paramétriques de D , on obtient une abscisse et une ordonnée qui sont des entiers relatifs :

$$x = 4 \times (-1013) + 2 = -4050$$

$$y = -7 \times (-1013) + 1 = 7092$$

Il existe donc un unique point de D dont l'une des coordonnées est égale à 2023 et les deux autres coordonnées sont des entiers relatifs. Il s'agit du point de coordonnées : $(-4050; 7092; 2023)$.

Avec la calculatrice, on peut résoudre directement les systèmes :
$$\begin{cases} x = 4t + 2 \\ y = -7t + 1 \\ z = -2t - 3 \\ x = 2023 \end{cases}; \begin{cases} x = 4t + 2 \\ y = -7t + 1 \\ z = -2t - 3 \\ y = 2023 \end{cases}; \begin{cases} x = 4t + 2 \\ y = -7t + 1 \\ z = -2t - 3 \\ z = 2023 \end{cases}.$$

V.

Dans le plan P muni d'un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) , on donne le point $A(-2; -1)$ ainsi que la droite D d'équation cartésienne $x + 2y - 5 = 0$. On fera un graphique sur la feuille annexe.

On cherche deux points de D à coordonnées entières. On peut éventuellement utiliser l'équation réduite de D . On peut tracer la droite D sur l'écran de la calculatrice directement grâce à l'équation cartésienne $x + 2y - 5 = 0$.

- Écrire sans justifier un système d'équations paramétriques de la droite Δ passant par A et perpendiculaire à D .

$$\begin{cases} x = t - 2 \\ y = 2t - 1 \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R})$$

D'après l'équation cartésienne de D , le vecteur $\vec{v}(1; 2)$ est un vecteur normal à D .

Comme $\Delta \perp D$ par hypothèse, le vecteur \vec{v} est un vecteur directeur de Δ .

Un système d'équations paramétriques de Δ s'écrit :
$$\begin{cases} x = t - 2 \\ y = 2t - 1 \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R}).$$

- Déterminer les coordonnées du point H projeté orthogonal de A sur D . Vérifier sur le graphique.

$$H\left(-\frac{1}{5}; \frac{13}{5}\right)$$

Par définition d'un projeté orthogonal sur une droite, H est le point d'intersection de la droite Δ avec la droite D .

Le paramètre t du point H sur Δ vérifie l'égalité $(t - 2) + 2(2t - 1) - 5 = 0$ (1).

$$(1) \Leftrightarrow 5t - 9 = 0$$

$$\Leftrightarrow t = \frac{9}{5}$$

$$H \begin{cases} x_H = \frac{9}{5} - 2 = -\frac{1}{5} \\ y_H = 2 \times \frac{9}{5} - 1 = \frac{18}{5} - 1 = \frac{13}{5} \end{cases}$$

On peut vérifier ce résultat en résolvant directement le système $\begin{cases} x = t - 2 \\ y = 2t - 1 \\ x + 2y - 5 = 0 \end{cases}$ à l'aide de la calculatrice.

Graphique :

- On cherche deux points de D à coordonnées entières.

Les points $E(1; 2)$ et $F(5; 0)$ appartiennent à D .

- Pour tracer Δ , on utilise l'équerre.

