

**Contrôle du vendredi 2-5-2014  
(30 minutes)**



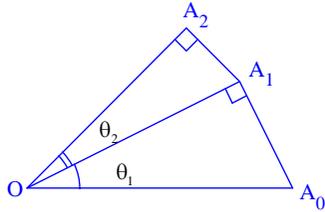
Prénom et nom : .....

Note : ..... / 20

**I.**

..... / 2

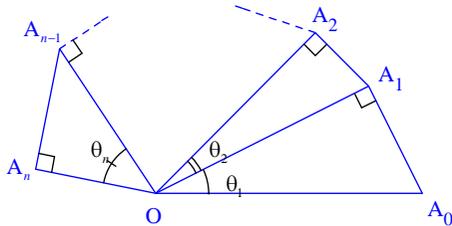
1°) On considère la figure ci-dessous. On pose  $OA_0 = a$ .



Exprimer  $OA_2$  en fonction de  $a, \theta_1, \theta_2$ .

$OA_2 = \dots\dots\dots$

2°) On poursuit la construction  $n$  fois sur le même principe en tournant toujours dans le même sens comme le montre la figure ci-dessous.



Exprimer  $OA_n$  en fonction de  $a, \theta_1, \theta_2, \dots, \theta_n$ .

$OA_n = \dots\dots\dots$

Dans les exercices suivants, le plan est muni d'un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .

**II. Questions rapides**

..... / 12

On se contentera de donner les résultats sans justifier.

1°) Soit  $D$  et  $D'$  deux droites perpendiculaires. On sait que  $D$  a pour coefficient directeur 3. Quel est le coefficient directeur de  $D'$  ?

.....

2°) Déterminer une équation cartésienne du cercle  $\mathcal{C}$  de centre  $A(1 ; -3)$  et de rayon 2.

.....

3°) Déterminer une équation cartésienne du cercle  $\mathcal{C}'$  de diamètre  $[BC]$  où  $B$  et  $C$  sont les points de coordonnées respectives  $(2 ; 1)$  et  $(4 ; -1)$ .

.....

4°) Déterminer une équation cartésienne de la droite  $\Delta$  passant par  $E$  et perpendiculaire à  $(OE)$  où  $E$  est le point de coordonnées  $(3 ; 4)$ .

.....

5°) Déterminer la nature de l'ensemble  $F$  des points  $M$  dont les coordonnées  $(x ; y)$  vérifient  $x^2 + y^2 - 6x + 2y + 5 = 0$ . Répondre avec précision.

.....  
 .....  
 .....  
 .....

**III.**

..... / 2

Soit  $\Gamma$  le cercle de centre  $O$  et de rayon 1. Déterminer par le calcul les ordonnées des points d'intersection de  $\Gamma$  et de la droite  $\Delta_\lambda$  d'équation  $x = \lambda$  où  $\lambda$  est un réel de l'intervalle  $]-1 ; 1[$ . Détailler la démarche.

.....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....

.....

.....

.....

.....

.....

**IV.** ..... / 3

On considère le point  $A(a ; 0)$  où  $a$  est un réel non nul. On note  $\mathcal{C}$  le cercle de centre A et de rayon  $R > |a|$ . Le cercle  $\mathcal{C}$  coupe l'axe (Ox) en E et F (on suppose que  $x_E < x_F$ ) et l'axe (Oy) en G et H (on suppose que  $y_G < y_H$ ). On note  $\alpha$  la mesure en radians de l'angle aigu formé par la droite (AG) et l'axe (Ox).

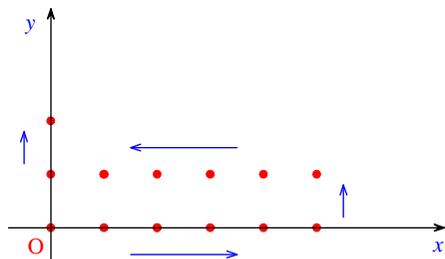
Compléter les phrases suivantes. On répondra graphiquement (donc sans calcul) en fonction de  $R$  et  $a$ .

- E et F ont pour abscisses respectives : .....
- G et H ont pour ordonnées respectives : .....
- $\tan \alpha =$  .....

**V. Algorithmique** ..... / 1

On donne deux entiers naturels  $n$  et  $p$  fixés. On considère l'ensemble  $E$  des points du plan dont les coordonnées  $(x ; y)$  vérifient les conditions suivantes :  $x \in \mathbb{N}$ ,  $y \in \mathbb{N}$ ,  $0 \leq x \leq n$ ,  $0 \leq y \leq p$ .

On souhaite faire afficher par un algorithme les points de  $E$  dans l'ordre montré sur le graphique ci-dessous (dit en « boustrophédon »), en commençant par le point O.



Lequel des trois algorithmes permet de répondre au problème ? Aucune justification n'est demandée. On ne demande pas de programmer ces algorithmes sur la calculatrice.

**Algorithme 1 :**

**Entrées :**  
Saisir  $n$  et  $p$

**Traitement et sortie :**  
**Pour**  $i$  allant de 0 à  $n$  **Faire**  
    **Pour**  $j$  allant de 0 à  $p$  **Faire**  
        Marquer le point de coordonnées  $(i ; j)$   
    **FinPour**  
**FinPour**

**Algorithme 2 :**

**Entrées :**  
Saisir  $n$  et  $p$

**Traitement et sortie :**  
**Pour**  $j$  allant de 0 à  $p$  **Faire**  
    **Pour**  $i$  allant de 0 à  $n$  **Faire**  
        **Si**  $j$  est pair  
            Alors marquer le point de coordonnées  $(i ; j)$   
            Sinon marquer le point de coordonnées  $(n - i ; j)$   
        **FinSi**  
    **FinPour**  
**FinPour**

**Algorithme 3 :**

**Entrées :**  
Saisir  $n$  et  $p$

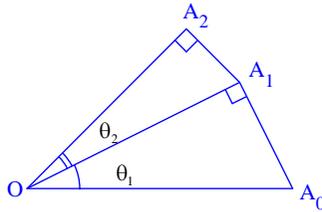
**Traitement et sortie :**  
**Pour**  $j$  allant de 0 à  $p$  **Faire**  
    **Pour**  $i$  allant de 0 à  $n$  **Faire**  
        Marquer le point de coordonnées  $(i ; j)$   
    **FinPour**  
**FinPour**

Algorithme choisi : .....

# Corrigé du contrôle du 2-5-2014

## I.

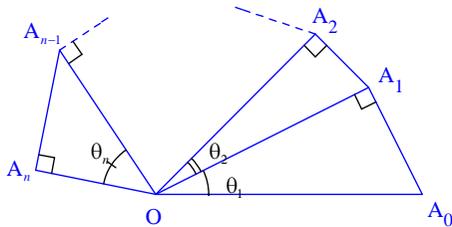
1°) On considère la figure ci-dessous. On pose  $OA_0 = a$ .



Exprimer  $OA_2$  en fonction de  $a, \theta_1, \theta_2$ .

$$OA_2 = a \cos \theta_1 \times \cos \theta_2$$

2°) On poursuit la construction  $n$  fois sur le même principe en tournant toujours dans le même sens comme le montre la figure ci-dessous.



Exprimer  $OA_n$  en fonction de  $a, \theta_1, \theta_2, \dots, \theta_n$ .

$$OA_n = a \cos \theta_1 \times \cos \theta_2 \times \dots \times \cos \theta_n$$

On peut aussi utiliser le symbole  $\Pi$  (qui signifie « produit ») qui permet d'écrire la formule générale sous une forme très condensée :

$$OA_n = a \left( \prod_{k=1}^{k=n} \cos \theta_k \right)$$

Le symbole  $\Pi$  est l'analogue du symbole  $\Sigma$  pour les sommes.

Dans les exercices suivants, le plan est muni d'un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .

## II. Questions rapides

On se contentera de donner les résultats.

1°) Soit  $D$  et  $D'$  deux droites perpendiculaires. On sait que  $D$  a pour coefficient directeur 3. Quel est le coefficient directeur de  $D'$  ?

$$-\frac{1}{3}$$

On utilise la règle du produit des coefficients directeurs dans le plan muni d'un repère orthonormé.

2°) Déterminer une équation cartésienne du cercle  $\mathcal{C}$  de centre  $A(1; -3)$  et de rayon 2.

$$x^2 + y^2 - 2x + 6y + 6 = 0$$

La meilleure méthode consiste à dire :

Soit  $M$  un point quelconque du plan de coordonnées  $(x; y)$ .

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{C} &\Leftrightarrow (x-1)^2 + (y+3)^2 = 4 \\ &\Leftrightarrow x^2 + y^2 - 2x + 6y + 6 = 0 \end{aligned}$$

3°) Déterminer une équation cartésienne du cercle  $\mathcal{C}'$  de diamètre  $[BC]$  où  $B$  et  $C$  sont les points de coordonnées respectives  $(2; 1)$  et  $(4; -1)$ .

$$x^2 + y^2 - 6x + 7 = 0$$

La meilleure méthode consiste à dire :

Soit  $M$  un point quelconque du plan de coordonnées  $(x; y)$ .

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{C}' &\Leftrightarrow \overline{MB} \cdot \overline{MC} = 0 \\ &\Leftrightarrow (2-x) \times (4-x) + (1-y) \times (-1-y) = 0 \\ &\Leftrightarrow x^2 + y^2 - 6x + 7 = 0 \end{aligned}$$

4°) Déterminer une équation cartésienne de la droite  $\Delta$  passant par  $E$  et perpendiculaire à  $(OE)$  où  $E$  est le point de coordonnées  $(3; 4)$ .

$$3x + 4y - 25 = 0$$

Soit  $M$  un point quelconque du plan de coordonnées  $(x; y)$ .

$$\begin{aligned} M \in \Delta &\Leftrightarrow \overline{EM} \cdot \overline{OE} = 0 \\ &\Leftrightarrow (x-3) \times 3 + (y-4) \times 4 = 0 \quad (\text{rappel : } O \text{ est l'origine du repère donc a pour coordonnées } (0; 0)) \\ &\Leftrightarrow 3x + 4y - 25 = 0 \end{aligned}$$

5°) Déterminer la nature de l'ensemble  $F$  des points  $M$  dont les coordonnées  $(x; y)$  vérifient  $x^2 + y^2 - 6x + 2y + 5 = 0$ . Répondre avec précision.

Soit  $M$  un point quelconque du plan de coordonnées  $(x; y)$ .

$$\begin{aligned} M \in F &\Leftrightarrow x^2 + y^2 - 6x + 2y + 5 = 0 \\ &\Leftrightarrow (x-3)^2 + (y+1)^2 = 5 \\ &\Leftrightarrow \Omega M^2 = 5 \text{ où } \Omega \text{ est le point de coordonnées } (3; -1) \\ &\Leftrightarrow \Omega M = \sqrt{5} \end{aligned}$$

$F$  est le cercle de centre  $\Omega(3; -1)$  et de rayon  $\sqrt{5}$ .

### III.

Soit  $\Gamma$  le cercle de centre  $O$  et de rayon 1. Déterminer par le calcul les ordonnées des points d'intersection de  $\Gamma$  et de la droite  $\Delta_\lambda$  d'équation  $x = \lambda$  où  $\lambda$  est un réel de l'intervalle  $] -1; 1[$ . Détailler la démarche.

$\Gamma$  a pour équation  $x^2 + y^2 = 1$ .

Les ordonnées des points d'intersection de  $\Gamma$  et de la droite  $\Delta_\lambda$  sont les solutions de l'équation  $\lambda^2 + y^2 = 1$  (1).

$$\begin{aligned} (1) &\Leftrightarrow y^2 = 1 - \lambda^2 \\ &\Leftrightarrow y = \sqrt{1 - \lambda^2} \text{ ou } y = -\sqrt{1 - \lambda^2} \text{ (car } \lambda \in ] -1; 1[ \text{ donc } 1 - \lambda^2 > 0) \end{aligned}$$

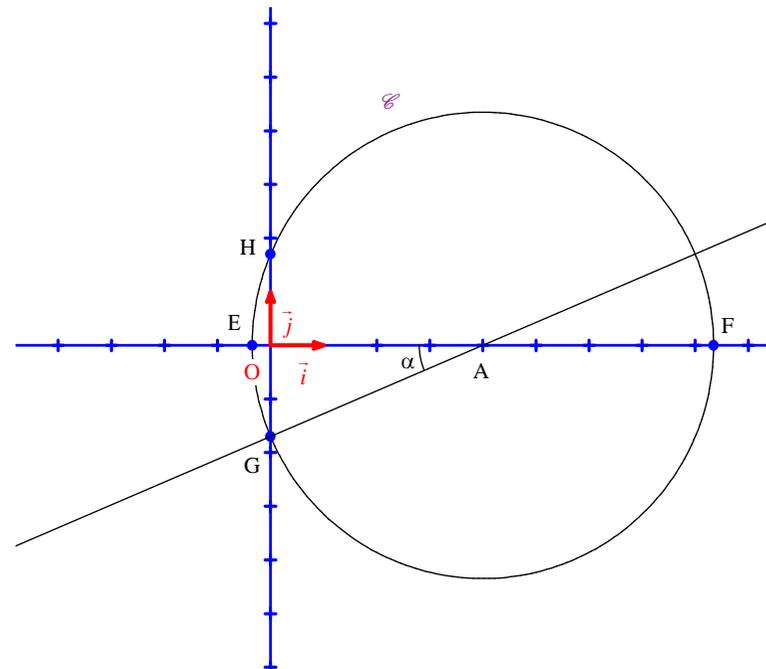
Les ordonnées des points d'intersection de  $\Gamma$  et de  $\Delta_\lambda$  sont  $\sqrt{1 - \lambda^2}$  et  $-\sqrt{1 - \lambda^2}$ .

### IV.

On considère le point  $A(a; 0)$  où  $a$  est un réel non nul. On note  $\mathcal{C}$  le cercle de centre  $A$  et de rayon  $R > |a|$ . Le cercle  $\mathcal{C}$  coupe l'axe  $(Ox)$  en  $E$  et  $F$  (on suppose que  $x_E < x_F$ ) et l'axe  $(Oy)$  en  $G$  et  $H$  (on suppose que  $y_G < y_H$ ). On note  $\alpha$  la mesure en radians de l'angle aigu formé par la droite  $(AG)$  et l'axe  $(Ox)$ .

Compléter les phrases suivantes. On répondra graphiquement (donc sans calcul) en fonction de  $R$  et  $a$ .

- $E$  et  $F$  ont pour abscisses respectives :  $a - R$  et  $a + R$ .
- $G$  et  $H$  ont pour ordonnées respectives :  $-\sqrt{R^2 - a^2}$  et  $\sqrt{R^2 - a^2}$ .
- $\tan \alpha = \frac{\sqrt{R^2 - a^2}}{|a|}$



On applique le théorème de Pythagore dans le triangle  $OAG$ .

On a :  $AG^2 = OG^2 + OA^2$  donc  $R^2 = OG^2 + a^2$ .

Par suite,  $OG^2 = R^2 - a^2$ .

Donc  $OG = \sqrt{R^2 - a^2}$ .

Par la même méthode, on obtient  $OH = \sqrt{R^2 - a^2}$ .

$G$  a une ordonnée négative ;  $H$  a une ordonnée positive.

On en déduit les résultats demandés.

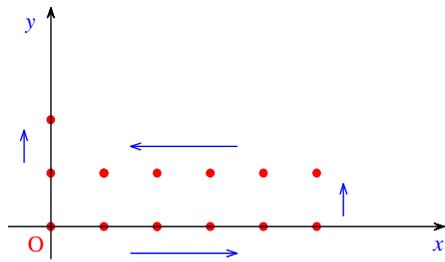
On se place dans le triangle  $OAG$  rectangle en  $O$ .

$$\text{On a : } \tan \alpha = \frac{OG}{OA}.$$

### V. Algorithmique

On donne deux entiers naturels  $n$  et  $p$  fixés. On considère l'ensemble  $E$  des points du plan dont les coordonnées  $(x; y)$  vérifient les conditions suivantes :  $x \in \mathbb{N}$ ,  $y \in \mathbb{N}$ ,  $0 \leq x \leq n$ ,  $0 \leq y \leq p$ .

On souhaite faire afficher par un algorithme les points de  $E$  dans l'ordre montré sur le graphique ci-dessous (dit en « boustrophédon »), en commençant par le point  $O$ .



Lequel des trois algorithmes permet de répondre au problème ? Aucune justification n'est demandée. On ne demande pas de programmer ces algorithmes sur la calculatrice.

**Algorithme 1 :**

```

Entrées :
Saisir  $n$  et  $p$ 

Traitement et sortie :
Pour  $i$  allant de 0 à  $n$  Faire
  |
  | Pour  $j$  allant de 0 à  $p$  Faire
  | | Marquer le point de coordonnées  $(i; j)$ 
  | FinPour
FinPour
  
```

**Algorithme 2 :**

```

Entrées :
Saisir  $n$  et  $p$ 

Traitement et sortie :
Pour  $j$  allant de 0 à  $p$  Faire
  |
  | Pour  $i$  allant de 0 à  $n$  Faire
  | | Si  $j$  est pair
  | | | Alors marquer le point de coordonnées  $(i; j)$ 
  | | | Sinon marquer le point de coordonnées  $(n-i; j)$ 
  | | FinSi
  | FinPour
FinPour
  
```

**Algorithme 3 :**

```

Entrées :
Saisir  $n$  et  $p$ 

Traitement et sortie :
Pour  $j$  allant de 0 à  $p$  Faire
  |
  | Pour  $i$  allant de 0 à  $n$  Faire
  | | Marquer le point de coordonnées  $(i; j)$ 
  | FinPour
FinPour
  
```

Algorithme choisi : **2**

**Justification :**

Lorsque le numéro de la ligne est pair (qui est donné par la variable  $j$ ), les points se placent les uns après les autres de gauche à droite.

Lorsque le numéro de la ligne est impair, les points se placent les uns après les autres de droite à gauche.

Lorsque  $j$  est pair, on va de droite à gauche.

Lorsque  $j$  est impair, on va de gauche à droite.

La programmation de cet algorithme sur calculatrice est intéressante.