

Plan du chapitre :

I. Expression analytique du produit scalaire

II. Distance et orthogonalité

III. Équations cartésiennes de droites

IV. Équations de cercles

V. Utilisation de Geogebra

## I. Expression analytique du produit scalaire

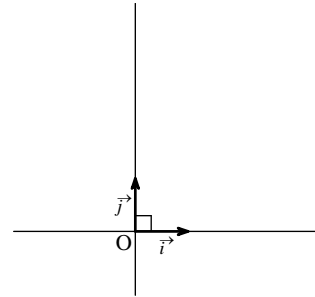
### 1°) Remarque préliminaire

Dans tout le chapitre,  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  est un repère **orthonormé** du plan  $P$  c'est-à-dire vérifiant les deux conditions :

$$C_1: \vec{i} \perp \vec{j}$$

$$C_2: \|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = 1 \text{ (pour l'unité de longueur choisie)}$$

On dit que  $\vec{i}$  et  $\vec{j}$  sont **normés** ou **unitaires**.



### 2°) Propriété

$\vec{u}(x; y)$  et  $\vec{v}(x'; y')$  sont deux vecteurs quelconques.

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$$

### 3°) Démonstration

Il est inutile de faire un graphique et de représenter les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

Dans la démonstration, on utilise le fait que le repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  soit orthonormé.

On décompose les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j})$  c'est-à-dire qu'on exprime chacun des deux vecteurs en fonction de  $\vec{i}$  et  $\vec{j}$ .

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot \vec{v} &= (x\vec{i} + y\vec{j}) \cdot (x'\vec{i} + y'\vec{j}) \\ &= xx' \underbrace{\vec{i} \cdot \vec{i}}_{1 \text{ (H}_2\text{)}} + xy' \underbrace{\vec{i} \cdot \vec{j}}_{0 \text{ (H}_1\text{)}} + yx' \underbrace{\vec{i} \cdot \vec{j}}_{0 \text{ (H}_1\text{)}} + yy' \underbrace{\vec{j} \cdot \vec{j}}_{1 \text{ (H}_2\text{)}} \quad (\text{on utilise la bilinéarité du produit scalaire}) \\ &= xx' + yy' \end{aligned}$$

## II. Distance et orthogonalité

### 1°) Norme d'un vecteur

$\vec{u}(x; y)$  est un vecteur quelconque.

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} = \sqrt{x^2 + y^2}$$

### 2°) Distance de deux points

A( $x_A; y_A$ ) et B( $x_B; y_B$ ) sont deux points quelconques.

$$\overline{AB} \begin{cases} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{cases}$$

$$\text{Donc } AB = \|\overline{AB}\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$$

### 3°) Condition nécessaire et suffisante d'orthogonalité de deux vecteurs

$\vec{u}(x; y)$  et  $\vec{v}(x'; y')$  sont deux vecteurs quelconques.

$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow xx' + yy' = 0$$

### 4°) Exercice

\*  $\vec{u}(2; 6)$  et  $\vec{v}(9; -3)$

$\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont-ils orthogonaux ?

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot \vec{v} &= 2 \times 9 + 6 \times (-3) \\ &= 18 - 18 \\ &= 0 \end{aligned}$$

Donc  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux.

\*  $\vec{u}(1; 4)$  et  $\vec{v}(5; -1)$

$\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont-ils orthogonaux ?

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot \vec{v} &= 1 \times 5 + 4 \times (-1) \\ &= 5 - 4 \\ &= 1 \end{aligned}$$

Donc  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  ne sont pas orthogonaux.

### 5°) Propriété

$a$  et  $b$  sont deux réels quelconques.

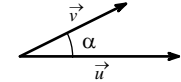
$\vec{u}(a; b)$  et  $\vec{v}(-b; a)$  sont orthogonaux et de même norme.

### 6°) Cosinus de l'angle géométrique formé par deux vecteurs non nuls

$\vec{u}(x; y)$  et  $\vec{v}(x'; y')$  sont deux vecteurs quelconques non nuls.

$$\text{On a : } \vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}})$$

$$\text{Donc } \cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|}$$



$$\cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = \frac{xx' + yy'}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$$

## III. Équations cartésiennes de droites

### 1°) Propriété (très importante)

$D$  est une droite d'équation cartésienne  $ax + by + c = 0$  ( $(a; b) \neq (0; 0)$ ).

\* Le vecteur  $\vec{u}(a; b)$  est un vecteur non nul dont la direction est orthogonale à celle de  $D$ .

\* Le vecteur  $\vec{v}(-b; a)$  est un vecteur non nul qui a la même direction que  $D$ .

### 2°) Définitions

\* On dit que le vecteur  $\vec{u}(a; b)$  est un vecteur normal à  $D$ .

\* On dit que le vecteur  $\vec{v}(-b; a)$  est un vecteur directeur de  $D$ .

De manière générale, on retiendra les deux définitions suivantes :

- un vecteur normal à une droite  $D$  donnée est un vecteur non nul dont la direction est orthogonale à celle de  $D$  ;

- un vecteur directeur d'une droite  $D$  donnée est un vecteur non nul dont la direction est la même que celle de  $D$ .

Ces deux définitions permettent de bien comprendre la différence entre vecteur directeur et vecteur normal.

### 3°) Exercice

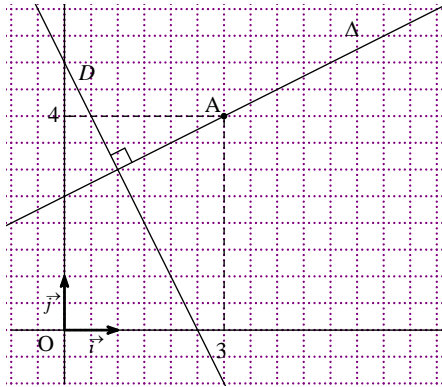
$D$  est la droite d'équation  $2x + y - 5 = 0$ .

$A(3; 4)$

$\Delta$  est la droite passant par  $A$  et perpendiculaire à  $D$ .

$D: y = -2x + 5$

$x$	$0$	$3$
$y$	$5$	$-1$



**Déterminer une équation cartésienne de  $\Delta$ .**

On sait que le vecteur  $\vec{u}(2; 1)$  est un vecteur normal à  $D$ .

On sait que le vecteur  $\vec{v}(-1; 2)$  est un vecteur directeur de  $D$ .

#### 1<sup>ère</sup> méthode :

$D \perp \Delta$  donc  $\vec{v}$  est un vecteur normal à  $\Delta$ .

$M$  est un point quelconque du plan de coordonnées  $(x; y)$ .

$$M \in \Delta \Leftrightarrow \overline{AM} \perp \vec{v} \quad \text{[ligne facultative]}$$

$$\Leftrightarrow \overline{AM} \cdot \vec{v} = 0$$

$$\overline{AM}(x-3; y-4)$$

$$\Leftrightarrow (x-3) \times (-1) + (y-4) \times 2 = 0$$

$$\Leftrightarrow -x + 2y - 5 = 0$$

$$\Leftrightarrow x - 2y + 5 = 0 \quad \text{(on peut multiplier toute l'équation par } -1)$$

Une équation cartésienne de  $\Delta$  est  $x - 2y + 5 = 0$ .

#### 2<sup>e</sup> méthode :

$D \perp \Delta$  donc  $\vec{u}$  est un vecteur directeur de  $\Delta$ .

$M$  est un point quelconque du plan de coordonnées  $(x; y)$ .

$M \in \Delta \Leftrightarrow \overline{AM}$  et  $\vec{u}$  sont colinéaires

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} x-3 & 2 \\ y-4 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow 1 \times (x-3) - 2 \times (y-4) = 0$$

$$\Leftrightarrow x - 2y + 5 = 0$$

Une équation cartésienne de  $\Delta$  est  $x - 2y + 5 = 0$ .

Point-méthode :

Dans certains exercices, comme celui-ci, il est possible d'utiliser indifféremment un vecteur normal ou un vecteur directeur.

#### 4°) Vecteur directeur et coefficient directeur

$D: y = mx + p$

Une équation cartésienne de  $D$  s'écrit :  $\frac{m}{a}x - \frac{1}{b}y + \frac{p}{c} = 0$ .

Le vecteur  $\vec{v}(\boxed{1}; m)$  est un vecteur directeur de  $D$ .

↑  
toujours

### 5°) Condition nécessaire et suffisante d'orthogonalité de deux droites à l'aide de leurs coefficients directeurs

$D: y = mx + p$  donc le vecteur  $\vec{v}(1; m)$  est un vecteur directeur de  $D$ .

$D': y = m'x + p'$  donc le vecteur  $\vec{v}'(1; m')$  est un vecteur directeur de  $D'$ .

Donc **en repère orthonormé**

$$\begin{aligned} D \perp D' &\Leftrightarrow \vec{v} \perp \vec{v}' \\ &\Leftrightarrow \vec{v} \cdot \vec{v}' = 0 \\ &\Leftrightarrow 1 \times 1 + m \times m' = 0 \\ &\Leftrightarrow m \times m' = -1 \end{aligned}$$

**Deux droites non parallèles à l'axe des ordonnées dans un repère orthonormé sont orthogonales si et seulement si le produit de leurs coefficients directeurs est égal à -1.**

## IV. Équations de cercles

### 1°) Deux cas

Définition	Caractérisation	Traduction en coordonnées
cercle $\mathcal{C}$ de centre $\Omega(a; b)$ de rayon $R > 0$	$M(x; y) \in \mathcal{C} \Leftrightarrow \Omega M^2 = R^2$	$(x-a)^2 + (y-b)^2 = R^2$
cercle $\mathcal{C}$ de diamètre $[AB]$	$M(x; y) \in \mathcal{C} \Leftrightarrow \overline{MA} \cdot \overline{MB} = 0$ $\Leftrightarrow \overline{AM} \cdot \overline{BM} = 0$	$(x-x_A)(x-x_B) + (y-y_A)(y-y_B) = 0$

### 2°) Exemples de détermination d'équations de cercles

\*  $\mathcal{C}$ : cercle de centre  $\Omega(-1; 4)$   
de rayon  $R = 3$

Une équation cartésienne de  $\mathcal{C}$  s'écrit  $(x+1)^2 + (y-4)^2 = 9$ .

Cette équation s'écrit aussi  $x^2 + 2x + 1 + y^2 - 8y + 16 = 9$

ou encore  $\boxed{x^2 + y^2} + \boxed{2x - 8y} + 8 = 0$  (équation sous forme développée).  
termes carrés    termes rectangles

\*  $\mathcal{C}$ : cercle de diamètre  $[AB]$  avec  $A \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$  et  $B \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \end{pmatrix}$

Une équation de  $\mathcal{C}$  s'écrit  $(x+2)(x-4) + (y-3)(y+5) = 0$ .

On développe et on réduit le premier membre.

Une équation cartésienne de  $\mathcal{C}$  s'écrit  $x^2 + y^2 - 2x + 2y - 23 = 0$ .

### 3°) Exemples de déterminations d'ensembles à partir d'équations cartésiennes

• Déterminer l'ensemble  $E_1 = \{M(x; y) \in P / x^2 + y^2 - 8x + 6y + 2 = 0\}$ .

L'équation de  $E_1$  s'écrit  $\underbrace{x^2 - 8x}_{\text{polynôme du second degré en } x} + \underbrace{y^2 + 6y + 2}_{\text{polynôme du second degré en } y} = 0$ .

polynôme du second degré en  $x$     polynôme du second degré en  $y$

(Ces deux polynômes sont incomplets.)

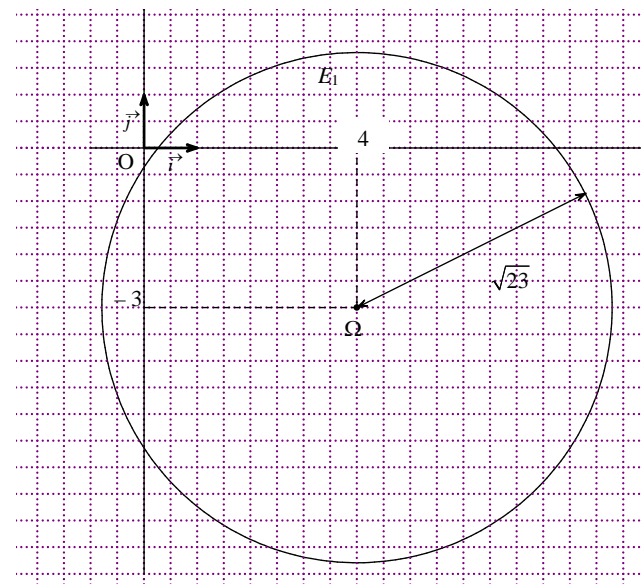
$$(x-4)^2 - 16 + (y+3)^2 - 9 + 2 = 0$$

$$(x-4)^2 + (y+3)^2 = 23$$

$$(x-4)^2 + [y - (-3)]^2 = (\sqrt{23})^2$$

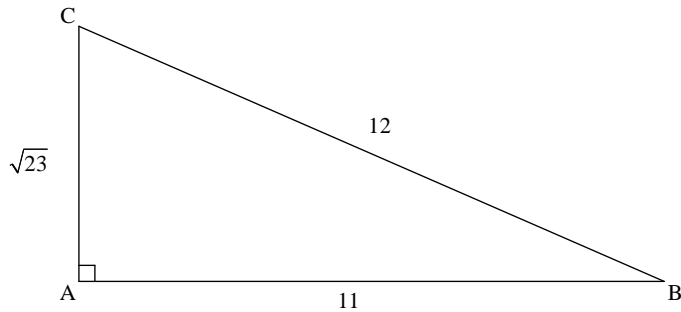
On reconnaît une équation de la forme  $(x-a)^2 + (y-b)^2 = R^2$ .

$E_1$  est le cercle de centre  $\Omega(4; -3)$  et de rayon  $R = \sqrt{23}$ .



### Construction d'un segment de longueur $\sqrt{23}$ à la règle et au compas :

On utilise le théorème de Pythagore en remarquant que  $23 = 12^2 - 11^2$ .

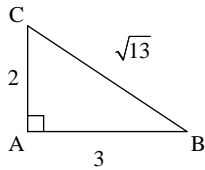


On peut noter que tout entier impair s'exprime comme différence de deux carrés.

En effet,  $\forall n \in \mathbb{N} \quad 2n+1 = (n+1)^2 - n^2$ .

Cette égalité permet de construire n'importe quel segment de longueur  $\sqrt{2n+1}$ .

De même, on peut construire un segment de longueur  $\sqrt{13}$  à la règle et au compas.



Pour construire un segment de longueur  $\sqrt{5}$  à la règle et au compas, on a deux possibilités :

1<sup>ère</sup> possibilité :  $5 = 1^2 + 2^2$ .

2<sup>e</sup> possibilité :  $5 = 3^2 - 2^2$ .

**Autre méthode : l'escargot de Pythagore** qui permet de construire des segments de longueurs  $\sqrt{1}$ ,  $\sqrt{2}$ ,  $\sqrt{3}$ ...

Méthode longue et fastidieuse lorsqu'il s'agit l'entier sous le radical est grand.

Enfin, il y a la **méthode de Descartes** qui permet de construire à la règle et au compas un segment de longueur  $\sqrt{a}$  connaissant un segment de longueur  $a$ .

Cette méthode utilise les relations métriques dans un triangle.

• Déterminer l'ensemble  $E_2 = \{M(x; y) \in P / x^2 + y^2 + 2x - 6y + 10 = 0\}$ .

L'équation de  $E_2$  est équivalente aux équations suivantes :

$$\underbrace{x^2 + 2x} + \underbrace{y^2 - 6y} + 10 = 0$$

$$(x+1)^2 - 1 + (y-3)^2 - 9 + 10 = 0$$

$$(x+1)^2 + (y-3)^2 = 0$$

$$E_2 = \{ \Omega \} \text{ avec } \Omega(-1; 3)$$

On dit que  $E_2$  est **un singleton**.

• Déterminer l'ensemble  $E_3 = \{M(x; y) \in P / x^2 + y^2 + 4x + 2y + 6 = 0\}$ .

L'équation de  $E_3$  est équivalente aux équations suivantes :

$$x^2 + 4x + y^2 + 2y + 6 = 0$$

$$(x+2)^2 - 4 + (y+1)^2 - 1 + 6 = 0$$

$$(x+2)^2 + (y+1)^2 = -1 \text{ (impossible)}$$

$$E_3 = \emptyset$$

#### 4°) Bilan

• **Tout cercle admet une équation cartésienne de la forme  $x^2 + y^2 + \alpha x + \beta y + \gamma = 0$ .**

• **Réciproque fausse.**

**L'ensemble des points  $M(x; y)$  tels que  $x^2 + y^2 + \alpha x + \beta y + \gamma = 0$  est soit un cercle, soit un singleton, soit l'ensemble vide.**

#### 5°) Complément

On note  $E$  l'ensemble des points  $M(x; y)$  du plan tels que  $x^2 + y^2 + \alpha x + \beta y + \gamma = 0$  où  $\alpha, \beta, \gamma$  sont trois réels donnés.

Déterminons la nature de  $E$  suivant les valeurs de  $\alpha, \beta, \gamma$ .

$$\begin{aligned}
M(x; y) \in E &\Leftrightarrow x^2 + y^2 + \alpha x + \beta y + \gamma = 0 \\
&\Leftrightarrow x^2 + \alpha x + y^2 + \beta y + \gamma = 0 \\
&\Leftrightarrow \left(x + \frac{\alpha}{2}\right)^2 - \frac{\alpha^2}{4} + \left(y + \frac{\beta}{2}\right)^2 - \frac{\beta^2}{4} + \gamma = 0 \\
&\Leftrightarrow \left(x + \frac{\alpha}{2}\right)^2 + \left(y + \frac{\beta}{2}\right)^2 = \frac{\alpha^2}{4} + \frac{\beta^2}{4} - \gamma
\end{aligned}$$

On regarde le signe de  $\frac{\alpha^2}{4} + \frac{\beta^2}{4} - \gamma$ .

**Discussion :**

- Si  $\frac{\alpha^2}{4} + \frac{\beta^2}{4} - \gamma < 0$ , alors  $E = \emptyset$ .
- Si  $\frac{\alpha^2}{4} + \frac{\beta^2}{4} - \gamma > 0$ , alors  $E$  est le cercle de centre  $\Omega\left(-\frac{\alpha}{2}; -\frac{\beta}{2}\right)$  et de rayon  $\sqrt{\frac{\alpha^2}{4} + \frac{\beta^2}{4} - \gamma}$ .
- Si  $\frac{\alpha^2}{4} + \frac{\beta^2}{4} - \gamma = 0$ , alors  $E$  est le singleton  $\{\Omega\}$ .

On parle parfois, de manière abusive, de « cercle-point ».

On pourrait créer un algorithme sur calculatrice permettant de déterminer la nature d'un ensemble admettant une équation cartésienne du type de celle d'un cercle.

## V. Utilisation de *Geogebra*

### 1°) Produit scalaire

*Geogebra* permet de calculer le produit scalaire de deux vecteurs.

### 2°) Vecteur normal, vecteur directeur d'une droite

### 3°) Équations de cercles

a) On constate que lorsque l'on trace un cercle sur *Geogebra* on voit apparaître une équation de ce cercle u cercle dans la fenêtre algèbre.

b) On peut tracer une courbe implicite (commande « Courbe Implicite). On peut rentrer directement une équation sous la forme  $x^2 + y^2 + \alpha x + \beta y + \gamma = 0$ . On obtient automatiquement le tracé du cercle (lorsque c'en est un).

*Exercice :*

Tracer avec *Geogebra* la courbe d'équation  $(x+y)^2 + (x-y)^2 = a^2$  ( $a > 0$ ).

Déterminer la nature de cette courbe.